### (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平11-84242

(43)公開日 平成11年(1999) 3月26日

(51) Int.Cl.<sup>5</sup>

識別記号

FΙ

G 0 2 B 15/20 13/18 G 0 2 B 15/20 13/18

審査請求 未請求 請求項の数19 FD (全 11 頁)

(21)出願番号

特願平9-255978

(71)出願人 000001007

キヤノン株式会社

(22)出願日

平成9年(1997)9月4日

東京都大田区下丸子3丁目30番2号

(72)発明者 伊藤 良紀

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

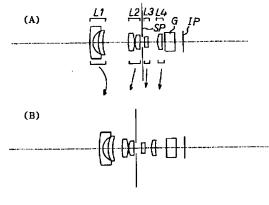
(74)代理人 弁理士 高梨 幸雄

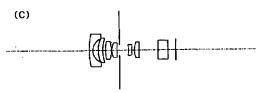
### (54)【発明の名称】 ズームレンズ

### (57)【要約】

【課題】 全体として4つのレンズ群を有し、変倍に伴う収差変動を良好に補正した小型の4群ズームレンズを得ること。

【解決手段】 物体側より順に負の屈折力の第1群、正の屈折力の第2群、負の屈折力の第3群、そして正の屈折力の第4群の4つのレンズ群を有し、広角端から望遠端への変倍に際して該第1群と第2群の間隔及び該第3群と第4群の間隔が減少し、該第2群と第3群の間隔が増大するように各レンズ群が光軸上移動し、該第3群は1つの負レンズより成り、該第4群は1つの正レンズより成っていること。





1

### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 物体側より順に負の屈折力の第1群、正 の屈折力の第2群、負の屈折力の第3群、そして正の屈 折力の第4群の4つのレンズ群を有し、広角端から望遠 端への変倍に際して該第1群と第2群の間隔及び該第3 群と第4群の間隔が減少し、該第2群と第3群の間隔が 増大するように各レンズ群が光軸上移動し、該第3群は 1つの負レンズより成り、該第4群は1つの正レンズよ り成っていることを特徴とするズームレンズ。

【請求項2】 前記第1群は少なくとも1つずつの負レ 10 ンズ、正レンズ、そして非球面を有していることを特徴 とする請求項1のズームレンズ。

【請求項3】 前記第2群と第3群の間に開□絞りを有 していることを特徴とする請求項2のズームレンズ。

【請求項4】 物体側より順に負の屈折力の第1群、正 の屈折力の第2群、負の屈折力の第3群、そして正の屈 折力の第4群の4つのレンズ群を有し、広角端から望遠 端への変倍に際して各レンズ群の空気間隔を変えて行 い、該第1群は少なくとも1つずつの負レンズ、正レン ズ、そして非球面を有しており、該第3群は1つの負レ 20 ンズより成っていることを特徴とするズームレンズ。

【請求項5】 前記第2群は正レンズのみから成ってい ることを特徴とする請求項4のズームレンズ。

【請求項6】 物体側より順に負の屈折力の第1群、正 の屈折力の第2群、負の屈折力の第3群、そして正の屈 折力の第4群の4つのレンズ群を有し、広角端から望遠 端への変倍に際して各レンズ群の空気間隔を変えて行 い、該第4群は非球面を有する1つの正レンズより成っ ていることを特徴とするズームレンズ。

有していることを特徴とする請求項6のズームレンズ。 【請求項8】 前記第1群は少なくとも1つずつの負レ ンズ、正レンズを有していることを特徴とする請求項6 のズームレンズ。

【請求項9】 広角端から望遠端への変倍に際して該第 1群と第2群の間隔及び該第3群と第4群の間隔が減少 し、該第2群と第3群の間隔が増加するように各レンズ 群が光軸上移動していることを特徴とする請求項6のズ ームレンズ。

【請求項10】 前記第4群の非球面は像面側のレンズ 40 面に施されていることを特徴とする請求項6のズームレ ンズ。

【請求項11】 物体側より順に負の屈折力の第1群、 正の屈折力の第2群、負の屈折力の第3群、そして正の 屈折力の第4群の4つのレンズ群を有し、広角端から望 遠端への変倍に際して各レンズ群の空気間隔を変えて行 い、該第3群は1つの負レンズより成り、該第1群は少 なくとも1つずつの正レンズ、負レンズを有し、該第2 群と第3群の間に開口絞りを有していることを特徴とす るズームレンズ。

【請求項12】 広角端から望遠端への変倍に際して該 第1群と第2群の間隔及び該第3群と第4群の間隔が減 少し、該第2群と第3群の間隔が増加するように各レン ズ群が光軸上移動する際、該第4群は物体側へ移動して いることを特徴とする請求項11のズームレンズ。

【請求項13】 変倍に際して前記開口絞りは第2群と 一体的に移動していることを特徴とする請求項11のズ ームレンズ。

【請求項14】 広角端から望遠端への変倍に際して前 記第1群は像面側に凸状の軌跡を有して移動していると とを特徴とする請求項1、4、6又は11のズームレン ズ。

【請求項15】 変倍中、前記第2群と第4群とが一体 的に移動していることを特徴とする請求項1~14のい ずれか1項記載のズームレンズ。

【請求項16】 前記第1群と第2群の広角端と望遠端 における間隔を各々D12W、D12T、前記第3群と 第4群の広角端と望遠端における間隔を各々D34₩, D34Tとするとき

2 < (D12W-D12T) / (D34W-D34T)

なる条件を満足することを特徴とする請求項1~14の いずれか1項記載のズームレンズ。

【請求項17】 前記第3群と第4群の広角端と望遠端 における間隔を各々D34W, D34Tとしたとき 1. 5 < D34W/D34T < 8.0

なる条件を満足することを特徴とする請求項1~14の いずれか1項記載のズームレンズ。

【請求項18】 前記第2群と第3群との間には開口絞 【請求項7】 前記第1群は少なくとも1つの非球面を 30 りが設けられており、前記第4群には非球面が設けられ ており、該開口絞りから該非球面までの距離をDA4、 広角端における全系の焦点距離をfWとしたとき 1 < DS4/fW < 3

> なる条件を満足することを特徴とする請求項1~14の いずれか1項記載のズームレンズ。

> 【請求項19】 変倍比2.2以上を有していることを 特徴とする請求項1~18のいずれか1項記載のズーム レンズ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は電子スチルカメラ、 レンズシャッターカメラ、ビデオカメラ等に好適な小型 で広画角のズームレンズに関し、特に撮影画角の広画角 化を図ると共にレンズ全長(第1レンズ面から像面まで の距離)の短縮化を図った携帯性に優れた簡易なレンズ 構成のズームレンズに関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来よりCCDを用いて静止画像を撮影 する電子スチルカメラや動画像を撮影するビデオカメラ 50 等の撮像装置に使用されるズームレンズにはカメラの小

型化に伴いレンズ全長が短く小型で広画角のズームレン ズが要求されている。ズームレンズとして負の屈折力の レンズ群が先行する所謂ネガティブリード型のズームレ ンズは広画角化が比較的容易であるため、撮影画角70 ゜以上を有する広画角のズームレンズには多く用いられ ている。

【0003】このような広画角用のズームレンズが例え ば特開平2-201310号公報、特開平2-2962 08号公報、特開平4-235514号公報、特開平4 されているズームレンズは、物体側から順に負、正、 負、そして正の屈折力の4つのレンズ群より構成してい る。

【0004】又、特開昭58-4113号公報では物体 側より順に負、正、負、そして正の屈折力の4つのレン ズ群より成り、各レンズ群の空気間隔を変化させて変倍 を行い、変倍比2.5~3の広画角の明るいズームレン ズを提案している。

【0005】又、特開平1-216310号公報や特開 平7-140390号公報では物体側より順に負、正、 負、そして正の屈折力の4つのレンズ群より成り、レン ズ系全体のレンズ枚数を少なくした変倍比2倍程度の広 画角で小型のズームレンズを提案している。

#### [0006]

【発明が解決しようとする課題】一般にネガティブリー ド型のズームレンズにおいて、レンズ系全体のレンズ枚 数を少なくし、レンズ構成の簡素化を図りつつ、例えば 広角端の撮影画角70°程度、変倍比2.5~3程度、 広角端のFナンバー2.8程度を確保しつつ、全変倍範 囲にわたり良好なる光学性能を得るには各レンズ群の屈 30 折力配置及び各レンズ群のレンズ構成等を適切に設定す る必要がある。各レンズ群の屈折力配置やレンズ構成が 不適切であると変倍に伴う収差変動が大きくなり、全変 倍範囲にわたり高い光学性能を得るのが難しくなってく

【0007】本発明は、負の屈折力のレンズ群が先行す るネガティブリード型の全体として4つのレンズ群より 成るズームレンズにおいて、各レンズ群の屈折力やレン ズ構成を適切に設定することにより、レンズ系全体を6 ~7のレンズ枚数とし、レンズ系全体の簡素化を図りつ 40 は絞り、IPは像面である。Gはフェースプレート、色 つ、広角端の撮影画角70°以上、変倍比2.5~3、 広角端のFナンバー2.8程度の全変倍範囲にわたり高 い光学性能を有したズームレンズの提供を目的とする。 [0008]

【課題を解決するための手段】本発明のズームレンズ

(1-1) 物体側より順に負の屈折力の第1群、正の屈折力 の第2群、負の屈折力の第3群、そして正の屈折力の第 4群の4つのレンズ群を有し、広角端から望遠端への変 倍に際して該第1群と第2群の間隔及び該第3群と第4 50 第1群は像面側に凸状の軌跡を有して移動し、第2群,

群の間隔が減少し、該第2群と第3群の間隔が増大する ように各レンズ群が光軸上移動し、該第3群は1つの負 レンズより成り、該第4群は1つの正レンズより成って いることを特徴としている。

【0009】(1-2) 物体側より順に負の屈折力の第1 群、正の屈折力の第2群、負の屈折力の第3群、そして 正の屈折力の第4群の4つのレンズ群を有し、広角端か ら望遠端への変倍に際して各レンズ群の空気間隔を変え て行い、該第1群は少なくとも1つずつの負レンズ、正 -235515号公報で提案されている。これらに提案 10 レンズ、そして非球面を有しており、該第3群は1つの 負レンズより成っていることを特徴としている。

> 【0010】(1-3)物体側より順に負の屈折力の第1 群、正の屈折力の第2群、負の屈折力の第3群、そして 正の屈折力の第4群の4つのレンズ群を有し、広角端か ら望遠端への変倍に際して各レンズ群の空気間隔を変え て行い、該第4群は非球面を有する1つの正レンズより 成っていることを特徴としている。

【0011】(1-4) 物体側より順に負の屈折力の第1 群、正の屈折力の第2群、負の屈折力の第3群、そして 20 正の屈折力の第4群の4つのレンズ群を有し、広角端か ら望遠端への変倍に際して各レンズ群の空気間隔を変え て行い、該第3群は1つの負レンズより成り、該第1群 は少なくとも1つずつの正レンズ、負レンズを有し、該 第2群と第3群の間に開口絞りを有していることを特徴 としている。

#### [0012]

【発明の実施の形態】図1は本発明の数値実施例1のレ ンズ断面図、図2~図4は本発明の数値実施例の広角 端、中間、望遠端の収差図である。図5は本発明の数値 実施例2のレンズ断面図、図6~図8は本発明の数値実 施例2の広角端,中間,望遠端の収差図である。図9は 本発明の数値実施例3のレンズ断面図、図10~図12 は本発明の数値実施例3の広角端,中間,望遠端の収差 図である。図13~図16は本発明の数値実施例4の広 角端、中間、望遠端の収差図である。

【0013】図中、L1は負の屈折力の第1群、L2は 正の屈折力の第2群、L3は負の屈折力の第3群、L4 は正の屈折力の第4群である。矢印は広角側から望遠側 への変倍を行う際の各レンズ群の移動方向を示す。SP フィルター等のガラスブロックである。

【0014】本実施形態では広角端から望遠端への変倍 に際して、第1群と第2群の間隔及び第3群と第4群の 間隔が減少し、第2群と第3群の間隔が増加するように 各レンズ群を光軸上移動させている。これにより所定の 変倍比(変倍比2.2以上)及び広画角化を効果的に達 成し、且つ少ないレンズ枚数で所定の光学性能を確保し つつ、レンズ系全体の小型化を図っている。

【0015】特に、広角端から望遠端への変倍に際して

第3群、そして第4群は単調に物体側へ移動している。 尚、変倍に際して第2群と第4群は一体的に又は独立に 移動している。このようなズーム方式を用いて変倍2. 2以上の小型のズームレンズを達成している。

【0016】次に本発明の各数値実施例のレンズ構成の 特徴について説明する。

【0017】まず図1の数値実施例1のレンズ構成の特 徴について説明する。第1群L1は物体側に凸面を向け たメニスカス状の負レンズと、物体側に凸面を向けたメ ニスカス状の正レンズの2つのレンズより成っている。 【0018】第2群L2は両レンズ面が凸面の正レンズ と、物体側に凸面を向けたメニスカス状の正レンズの2 つのレンズより成っている。第3群L3は両レンズ面が 凹面の負レンズの1つのレンズより成っている。第4群 L4は両レンズ面が凸面の正レンズの1つのレンズより 成っている。

【0019】第1群し1の正レンズの物体側のレンズ面 は非球面より成っている。第2群L2と第3群L3との 間に開口絞りSPを設けており、変倍に伴い第2群と一 レンズ面は非球面より成っている。

【0020】次に図5の数値実施例2のレンズ構成の特 徴について説明する。第1群L1は物体側に凸面を向け たメニスカス状の負レンズを2つと、物体側に凸面を向 けたメニスカス状の正レンズの3つのレンズより成って いる。

【0021】第2群L2は両レンズ面が凸面の正レンズ と、物体側に凸面を向けたメニスカス状の正レンズの2 つのレンズより成っている。第3群し3は両レンズ面が L4は物体側に凸面を向けたメニスカス状の正レンズの 1つのレンズより成っている。

【0022】第1群L1の正レンズの物体側のレンズ面 は非球面より成っている。第2群し2と第3群し3との 間に開口絞りSPを設けており、変倍に伴い第2群と一 体的に移動している。第4群し4の正レンズの像面側の レンズ面は非球面より成っている。

 $2 < (D12W-D12T) / (D34W-D34T) < 5 \cdots (1)$ 

なる条件を満足している。

【0031】条件式(1)はレンズ系全体の小型化を図 40 変倍に伴う間隔変化が小さくなりすぎると、所定の変倍 りつつ、所定の変倍比を確保する為のものである。条件 式(1)の上限値を越えて第1群と第2群の変倍に伴う 間隔変化が大きくなりすぎると広角端において第1群と 第2群間隔が大きくなり、前玉径が大きくなるので良く※

2.  $3 < (D12W-D12T) / (D34W-D34T) < 4.0 \cdot (1a)$ 

(1)は

の如く設定するのが良い。

【0033】(A2)前記第3群と第4群の広角端と望遠端 における間隔を各々D34W、D34Tとしたとき 1.  $5 < D34 \text{ W/} D34 \text{ T} < 8.0 \cdots (2)$ なる条件を満足している。

\*【0023】次に図9の数値実施例3のレンズ構成の特 徴について説明する。第1群L1は両レンズ面が凸面の 正レンズと物体側に凸面を向けたメニスカス状の負レン ズと、両レンズ面が凹面の負レンズの3つのレンズより 成っている。

【0024】第2群L2は両レンズ面が凸面の正レンズ と、物体側に凸面を向けたメニスカス状の正レンズの2 つのレンズより成っている。第3群し3は両レンズ面が 凹面の負レンズの1つのレンズより成っている。第4群 10 L4は両レンズ面が凸面の正レンズの1つのレンズより 成っている。

【0025】第1群L1の両レンズ面が凹面の負レンズ の物体側のレンズ面は非球面より成っている。第2群し 2と第3群L3との間に開口絞りSPを設けており、変 倍に伴い第2群と一体的に移動している。第4群L4の 正レンズの像面側のレンズ面は非球面より成っている。

【0026】次に図13の数値実施例4のレンズ構成の 特徴について説明する。第1群L1は物体側に凸面を向 けたメニスカス状の負レンズと、像面側に凸面を向けた 体的に移動している。第4群L4の正レンズの像面側の 20 メニスカス状の正レンズ、そして両レンズ面が凹面の負 レンズの3つのレンズより成っている。

> 【0027】第2群L2は両レンズ面が凸面の正レンズ と、物体側に凸面を向けたメニスカス状の正レンズの2 つのレンズより成っている。第3群L3は両レンズ面が 凹面の負レンズの1つのレンズより成っている。第4群 L4は両レンズ面が凸面の正レンズの1つのレンズより 成っている。

【0028】第2群L2と第3群L3との間に開口絞り SPを設けており、変倍に伴い第2群と一体的に移動し 凹面の負レンズの1つのレンズより成っている。第4群 30 ている。第4群し4の正レンズの像面側のレンズ面は非 球面より成っている。

> 【0029】次に本発明のズームレンズに共通するこの 他の特徴について説明する。

> 【0030】(A1)前記第1群と第2群の広角端と望遠端 における間隔を各々D12W, D12T、前記第3群と 第4群の広角端と望遠端における間隔を各々D34W, D34Tとするとき

> 比を確保することが困難となる。 【0032】尚、本発明において更に好ましくは条件式

※ない。条件式(1)の下限値を越えて第1群と第2群の

【0034】条件式(2)は変倍における第3群と第4 群の間隔を適切に設定し、変倍に伴う射出瞳の変動を少 なくし、後玉径の増大を防止する為のものである。条件 式(2)の上限値を越えて広角端における第3群と第4 50 群の間隔が大きくなりすぎると、後玉径が増大してくる

ので良くない。

【0035】条件式(2)の下限値を越えて第3群と第 4群の間隔変化が小さくなりすぎるとズーミング中、射 出瞳位置が大きく変動するので良くない。

【0036】尚、本発明において更に好ましくは条件式 (2)は

 $3 < D34 \text{ W/}D34 \text{ T} < 5 \cdots (2 a)$ の如く設定するのが良い。

【0037】(A3)前記第2群と第3群との間には開口絞 りが設けられており、前記第4群には非球面が設けられ 10 び空気間隔、Niとviは各々物体側より順に第i番目 ており、該開口絞りから該非球面までの距離をDA4、 広角端における全系の焦点距離をfWとしたとき 1 < DS4/fW < 3

なる条件を満足している。

【0038】条件式(3)は広角端における絞りと第4 群中の非球面との距離に関するものであり、主に広角端 におけるコマ収差を良好に補正する為のものである。条\* \*件式(3)を外れると広角域におけるコマ収差を十分に 補正するのが難しくなる。

【0039】尚、本発明において更に好ましくは条件式 (3)は

1. 2 < DA4/fw < 2···· (3a) の如く設定するのが良い。

【0040】次に本発明の数値実施例を示す。数値実施 例においてRiは物体側より順に第i番目のレンズ面の 曲率半径、Diは物体側より順に第i番目のレンズ厚及 のレンズのガラスの屈折率とアッベ数である。又、前述 の各条件式と数値実施例の関係を表-1に示す。

【0041】非球面形状は光軸方向にX軸、光軸と垂直 方向にH軸、光の進行方向を正とし、Rを近軸曲率半 径、A、B、C、D、Eを各々非球面係数としたとき [0042]

【数1】

$$X = \frac{(1/R) H^2}{1 + \sqrt{1 - (H/R)^2}} + AH^2 + BH^4 + CH^6 + DH^8 + EH^{10}$$

なる式で表している。又「e-0X」は「×10<sup>-x</sup>」を ※【0043】 意味している。 Ж 【外1】

### 数值実施例 1

 $f = 4.40 \sim 11.00 \text{ F n o} = 2.80 \sim 4.6 \quad 2 \omega = 72.1^{\circ} \sim 32.4^{\circ}$ R 1 = 27.996 D 1 = 1.00 N 1 = 1.697000  $\nu 1 = 55.5$ R 2 -3.798 D 2 = 1.63 ♦ R 3 = 10.988 D 3 = 1.32 N 2 = 1.847000 $\nu$  2 = 23.8 D4 - 可変 R 4 = 11.517 D 5 = 1.77 R 5 = 17.311N 3 = 1.529228 $\nu 3 = 65.7$ -9.337 D 6 = 0.20 D 7 = 1.48 4.820 N 4 = 1.494900  $\nu 4 = 69.4$ 37.917 D8 = 0.70 D9 = 可変 R 9 = 絞り D10 - 1.00 R10 = -14.774 N 5 = 1.815942 $\nu$  5 = 24.6 RI1 = 15.902 D11 - 可変 R12 -5. 913 D12 = 1.34 N 6 = 1.487000 $\nu$  6 = 70.4 D13 = 可変 # R13 = -225.564 R14 = D14 = 3.00æ F 7 = 1.516330 $\nu$  7 = 64.2 R15 -00 **人焦点距離** 4.40 7. 50 11.00 可変間隔入 D 4 7. 60 2.81 D. 80 D 4 0.70 1.69 2.70 D11 2.76 1.77 0.76 D13 0.80 3.12 5.60

#### 非球面係数

3面: k=0.00000e+00 A=0 B=5.63361e-04 C=1.01188e-04 D=-9.39305e-06 E=6.48529e-07 13面: k=0.00000e+00 A=0 B=3.55744e-03 C=1.24089e-04 D=-3.06269e-05 E=3.52594e-06

[0044] 【外2】

10

## 数值実施例 2

$f = 4.40 \sim 11.01$	F n o = 2.80	$\sim 4.6$ 2 $\omega = 72.1^{\circ}$	~32. 4°
R 1 = 20.343 R 2 = 4.693	D 1 = 1.00 D 2 = 1.88	N 1 = 1.65927\$	ν 1 = 57.1
R 3 = 7.820 R 4 = 4.886	D 3 = 1.00 D 4 = 1.02	N 2 = 1.697000	ν 2 = 55.5
* R 5 = 8.193 R 6 = 9.560	D 5 = 1.35 D 6 = 可整	N 3 = 1.847000	$\nu$ 3 = 23.8
R 7 = 17.115 R 8 = -8.881	D 7 = 1.50 D 8 = 0.20	N 4 = 1.494952	ν 4 = 69.4
R 9 = 4.859 R10 = 70.517	D 9 = 1.51 D10 = 0.70	N 5 = 1.487000	ν \$ = 70.4
R11 = 数り R12 = -13.721	D11 = 可変 D12 = 1.00	N R - 1 944000	
R13 = 21.968 R14 = 7.132	D18 = 可変 D14 = 1.26	N 8 = 1.847000	
	D15 = 可変	N 7 = 1.578153	ν 7 = 51.7
R16 = ∞ R17 = ∞	D16 = 3.00	N 8 = 1.516880	ν 8 = 64.2
/焦点 <b>距離</b> 可変間隔/	4. 40 7. 50	11. 01	
D 6	8. 98 2. 64	0.80	
D11	0.70 1.62	2. 70	
D13	2. 75 1. 83	0. 75	
D15	0.80 3,47	6.07	

## 非球面保数

5面: k=0.00000e+00 A=0 B=7.41955e=04 C=3.25222e=05 D=9.26298e=07 E=5.54121e=08

15亩: k=0.00000e+00 A=0 B=2.52516e-03 C=1.90859e-04 D=-4.95038e-05 E=5.47322e-06

[0045]

【外3】

12

## 数值実施例 3

11.

f = 4.40~ 11.0	00 Fno= 2.80	$\sim 4.6$ 2 $\omega = 72.1$	°~32. 4°
R 1 = 49.456 R 2 = -63.039	D 1 = 1.63 D 2 = 0.20	N 1 = 1.846669	ν 1 = 23.8
R 3 = 38.338	D 8 = 1.00	N 2 - 1.731271	ν 2 = 51.4
R 4 = 6.000	D 4 - 1.78		
* R 5 = -24.948	D 5 = 1.00	N 9 = 1.665320	ν 3 = 55.4
R 6 = 8.580	D 6 = 可変		
R 7 = 16.559	D 7 = 2.50	N 4 = 1.487000	ע 4 = 70.4
R 8 = -7.743	D 8 = 0.20		
R 9 = 4.507	D 9 = 1.47	N 5 = 1.487000	ν 5 = 70.4
R10 = 71.146	D10 = 0.70		
Ril = 絞り	D11 - 可変		
R1210.160	D12 = 1.00	N 6 = 1.791623	ν 6 = 27.7
R13 = 13.142	D13 = 可変		
R14 = 5.240	D14 = 1.82	N 7 = 1.583126	ν 7 ≕ 59.4
* R15 = -891. 564	D15 = PEE		
R16 = ∞	D16 = 3.00	N 8 = 1.516330	ν 8 = 64.2
R17 = ∞			
<b>\焦点距離</b>	4. 40 7. 50	11.00	
可変間隔入			
D 8	5. 98 2. 25	0. 80	
D1 1	0.70 1.70	2. 70	
D13	2.80 1.80	0. 80	
D15	0.80 3.45	6. 14	

## 非球面係数

5161: k=0.00000e+00 A=0 B=-5.69394e-04 C=3.49652e-05 D=-4.54411e-06 E=1.18831e-07

15面: k=0.00000e+00 A=0 B=3.27203e-03 C=1.35228e-04 D=-2.19414e-05 E=1.41772e-06

[0046]

30 【外4】

1.4

## 数值実施例 4

13

 $f = 4.05 \sim 11.90 \text{ F n o} = 2.80 \sim 5.6 \quad 2\omega = 76.6^{\circ} \sim 30.1^{\circ}$ D 1 = 1.00 R 1 = 19.762 N 1 = 1.732565 $\nu$  1 = 51.3 R 2 = 5.500D 2 = 2.75R 3 = -289.477D 3 = 1.77 N 2 = 1.847000 $\nu$  2 = 23.8 R 4 = -11.559D 4 = 0.86 R 5 = -10.852D 5 = 1.00N 3 = 1.874563 $\nu 3 = 41.3$ R 8 = 10.557 D6 = 可変 D 7 = 1.48 R 7 = 15.981N 4 = 1.487000v 4 = 70.4 R 8 = -7, 732 D 8 = 0.20 D9 = 1.46R 9 = 4.838 N 5 = 1.487000 $\nu 5 = 70.4$ D10 = 0.70 R10 = 207.458R11 = 絞り D11 - 可変 D12 - 1.00 R12 --9, 910 N 6 = 1.766557 ν 6 = 27.7 D13 - 可変 R13 = 16.192 R14 = 5. 846 D14 = 1.63W 7 = 1.583128v 7 = 59.4\* R15 = -319.184 D15 = 可変 R16 = D16 = 3.00œ N 8 = 1.516330 $\nu$  8 = 64.2 R17 = 8

推到点患人 4.05 7.50 11.90 可変間隔入 6.87 0.80 Dß 2. 44 D11 0.70 1.87 3. 20 D13 3.30 2. 13 0.80

0.80

4.00

非球面係数

D15

15面: k=0.00000e+00 A=0 B=2.61456e-03 C=7.72134e-05 D=-2.05081e-05 E=1.94947e-06

7.48

[0047]

\* \*【表1】

表-1

条件式	数值実施例			
* + 1	1	2	з	4
(1) (D12W-D12T)/(D34W-D34T)	3. 4	3. 09	2. 59	2. 43
(2) D34W/D34T	3. 63	3. 67	3. 50	4. 13
(3) DA4/fw	1. 32	1. 30	1. 44	1. 64

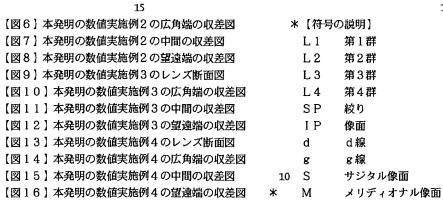
### [0048]

【発明の効果】本発明によれば以上のように、負の屈折力のレンズ群が先行するネガティブリード型の全体として4つのレンズ群より成るズームレンズにおいて、各レンズ群の屈折力やレンズ構成を適切に設定することにより、レンズ系全体を6~7のレンズ枚数とし、レンズ系全体の簡素化を図りつつ、広角端の撮影画角70°以

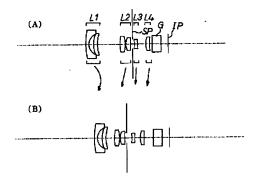
の全変倍範囲にわたり高い光学性能を有したズームレン ズを達成することができる。

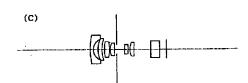
#### 【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明の数値実施例1のレンズ断面図
- 【図2】本発明の数値実施例1の広角端の収差図
- 【図3】本発明の数値実施例1の中間の収差図
- 【図4】本発明の数値実施例1の望遠端の収差図
- 上、変倍比2.5~3、広角端のFナンバー2.8程度 50 【図5】本発明の数値実施例2のレンズ断面図

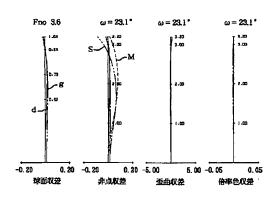


【図1】

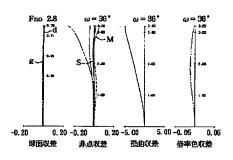




[図3]



## [図2]



【図4】

